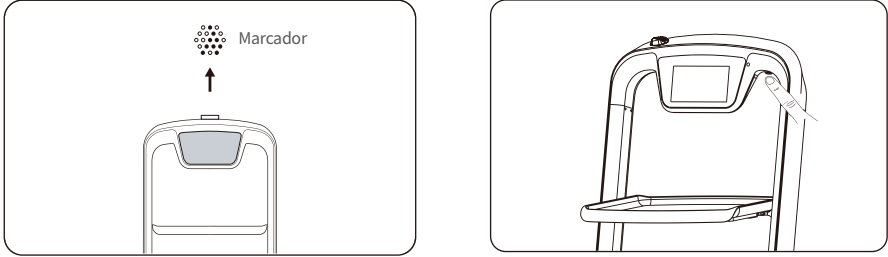


3. Funcionamiento

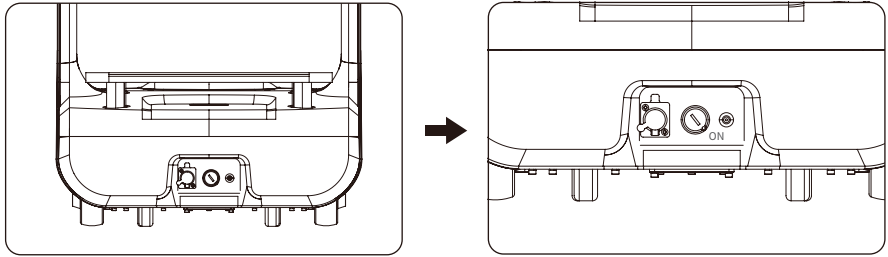
Encendido:

Desplace el robot a la ubicación de inicio y mantenga pulsado el interruptor de alimentación durante 1 segundo. La franja luminosa inferior se iluminará, lo que indica que el robot está encendido.



Precaución: ⚠

Asegúrese de girar el interruptor de llave a la posición «Encendido» antes de encender el robot.



Apagado:

Mantenga pulsado el interruptor de alimentación durante 3 segundos. La franja luminosa inferior y la pantalla se apagarán, lo que indica que el robot está apagado.

Pausa:

Toque la pantalla para poner en pausa el robot en funcionamiento. Toque de nuevo para reanudar el funcionamiento.

Parada de emergencia:

En caso de emergencia, pulse el interruptor de parada de emergencia para detener un robot en funcionamiento. Gire el interruptor de parada de emergencia en sentido horario y reanude la operación siguiendo los consejos de la pantalla.

* Consulte la Guía de operación de PuduBot para obtener más información sobre cómo usar el robot.

4. Mantenimiento y cuidado

Componentes	Estado del robot	Intervalo de inspección	Método de mantenimiento
Bandejas, ruedas motrices y ruedas auxiliares	Apagado	Semanal	Limpe la superficie con un paño limpio.
Sensor de visión, sensores de visión de profundidad y tecnología LIDAR	Apagado	Semanal	Utilice un paño limpio o un limpiador de lentes para la limpieza. En caso de contaminación inesperada, corrijala de inmediato para evitar que se bloquee el sensor y que el robot funcione de manera incorrecta.
Cuerpo del robot	Apagado	Mensual	Limpe la superficie con un paño limpio.

* Consulte la Guía de operación de PuduBot para obtener más información sobre cómo realizar el mantenimiento y cuidado del robot.

5. Servicio posventa

Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd proporciona un servicio de garantía gratuito durante el periodo de vigencia de la garantía (el periodo de garantía puede variar en función del componente). Pudu cubrirá los honorarios generados por el servicio posventa. Fuera del periodo de garantía o en cualquier circunstancia que no esté cubierta por la garantía gratuita, se cobrará una tarifa determinada de acuerdo con el precio normal. Llame a la línea de atención posventa para obtener información detallada sobre la política del servicio posventa y los servicios de reparación. También puede consultar la política en la Guía de operación de PuduBot.

Correo electrónico de posventa de Pudu: techservice@pudutech.com.

6. Información sobre cumplimiento

6.1 Información sobre eliminación y reciclaje



La Directiva sobre residuos de aparatos eléctricos y electrónicos (RAEE) tiene como objetivo minimizar el impacto de los productos eléctricos y electrónicos en el medioambiente, aumentando la reutilización y el reciclaje y reduciendo la cantidad de RAEE que acaban en el vertedero. El símbolo en este producto o en su embalaje indica que este producto debe desecharse por separado de los desechos domésticos normales al final de su vida útil. Tenga en cuenta que tiene la responsabilidad de desechar los aparatos electrónicos en los centros de reciclaje para conservar los recursos naturales. Cada país debe tener sus centros de recogida para el reciclaje de aparatos eléctricos y electrónicos. Para obtener información sobre su zona de entrega para el reciclaje, póngase en contacto con las autoridades correspondientes de gestión de residuos de aparatos eléctricos y electrónicos, con su ayuntamiento o con el servicio de eliminación de residuos domésticos.



Antes de colocar aparatos eléctricos y electrónicos (AEE) en el flujo de recogida de residuos o en las instalaciones de recogida de residuos, el usuario final del equipo que contiene baterías o acumuladores debe desechar dichas baterías y acumuladores para su recogida por separado.

Copyright © 2022 Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. Todos os direitos reservados.

Este documento não pode ser copiado, reproduzido, transcrito ou traduzido, parcial ou totalmente, por quaisquer pessoas ou organizações, nem transmitido sob qualquer forma ou meio (eletrónico, por fotocópia, gravação, etc.) para quaisquer fins comerciais sem a autorização prévia por escrito da Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. As especificações e informações do produto mencionadas no presente são fornecidas apenas a título de referência e estão sujeitas a alteração sem aviso prévio. Salvo especificação em contrário, este manual deve ser utilizado apenas como guia; todas as declarações são fornecidas sem qualquer tipo de garantia.

1. Instruções de segurança

1.1 Utilização de energia

- Não carregue o robô com carregadores não originais. Se o carregador estiver danificado, substitua-o imediatamente.
- O robô deve ser carregado em tempo útil quando a bateria cai para 20%. O funcionamento com a bateria com pouca carga durante um longo período pode prejudicar a sua vida útil.
- Certifique-se de que a tensão de alimentação corresponde à tensão indicada no carregador, caso contrário pode causar danos ao carregador.

1.2 Utilização do robô

- Não cubra a câmara superior do robô quando este estiver em funcionamento para evitar que se desloque de forma irregular. Se a câmara estiver coberta, pause a tarefa atual e desloque o robô para a rota correta antes de continuar a tarefa.
- Não limpe ou faça a manutenção com o robô ligado e em funcionamento.
- Não coloque fogões com chama aberta ou quaisquer itens inflamáveis e explosivos no robô.
- Não recolha nem coloque loiça no robô quando este estiver em movimento para evitar o derrame de alimentos ou lesões pessoais devidos a colisão acidental.
- Não desloque nem transporte o robô quando este estiver em funcionamento para evitar que se desloque de forma irregular.
- O robô não deve ser desmontado ou reparado por pessoal não formado. Em caso de avaria, contacte a Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd., para obter apoio técnico atempadamente.
- Ao transportar o robô, respeite o peso máximo que uma pessoa está autorizada a levantar, conforme exigido pelas leis e regulamentos locais. Mantenha o robô direito durante o transporte. Não tente transportá-lo levantando o tabuleiro ou a caixa.

1.3 Ambiente

- Não utilize ou carregue o robô num ambiente com temperatura/pressão elevadas, áreas com perigo de incêndio ou explosão, ou outros cenários perigosos a fim de evitar lesões pessoais ou danos ao robô.
- Não utilize o robô em ambientes húmidos ou em superfícies cobertas com fluidos ou substâncias viscosas para evitar danos ao robô.
- Não utilize o robô em locais onde a utilização de dispositivos sem fio seja explicitamente proibida, caso contrário pode causar interferências a outros dispositivos eletrónicos ou originar outros perigos.
- Não elimine o robô ou os seus acessórios no lixo doméstico. Elimine o robô e os seus acessórios sempre em conformidade com as leis e regulamentos locais, e recicle sempre que possível.

2. Componentes do produto

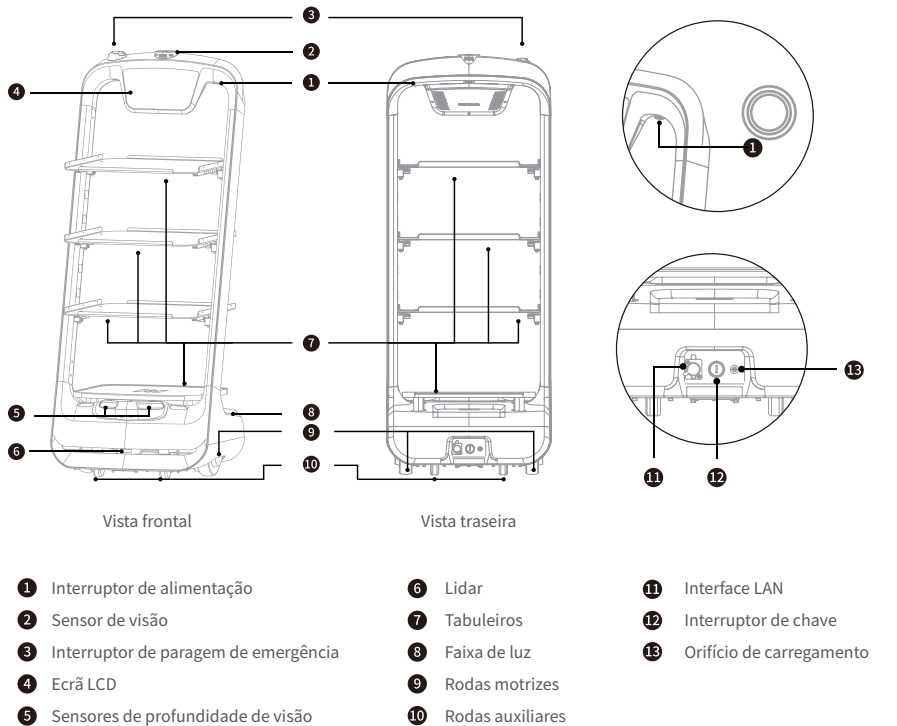
2.1 Lista de embalagem

Robô×1, manual do utilizador PuduBot×1, certificado de qualidade×1, cartão de garantia×1, carregador×1, chave de alimentação×1, marcas×1, autocolantes para os orifícios de montagem dos tabuleiros×1.

2.2 Visão geral

PuduBot é um robô de entrega interior que apresenta a solução visual SLAM de posicionamento e navegação e suporta o evitamento de obstáculos tridimensionais. Está equipado com tabuleiros metálicos de desmontagem rápida com altura do tabuleiro ajustável em sete posições selecionáveis. O PuduBot pode ser utilizado em muitos cenários, incluindo restaurantes, cibercafés, hotéis e aeroportos. Para satisfazer diferentes requisitos do utilizador, o PuduBot oferece vários modos, tais como o Modo de entrega, Modo de circulação, Modo direto, Modo de aniversário e Modo de devolução de pratos.

2.3 Aparência e componentes



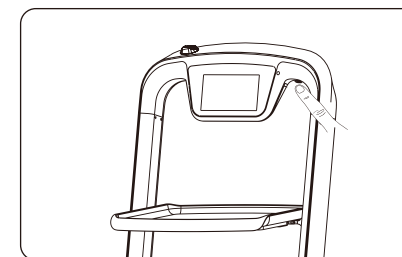
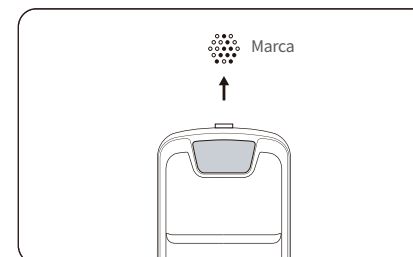
2.4 Especificações

Função	Descrição	
Tensão de funcionamento	23–29,4 V CC	
Entrada de alimentação	100–240V CA, 50/60 Hz	
Saída de alimentação	29,4 V/3,5 A	
Capacidade da bateria	15,6 Ah	
Tempo de carregamento	4 h	
Duração da bateria	10–24 h	
Velocidade de cruzeiro	0,5–1,2 m/s (ajustável)	
Navegação	Visual SLAM	
Largura mínima de deslocação	80 cm	
Altura máxima ultrapassável	10 mm	
Ângulo máximo de subida	5°	
Dimensões do tabuleiro	500 mm × 432 mm	
N.º de tabuleiros	Quatro	
Altura entre tabuleiros	Altura do tabuleiro ajustável com sete posições selecionáveis	
Carga do tabuleiro	Carga nominal: 10 kg/tabuleiro; Carga máx.: 13 kg/tabuleiro	
Material da máquina	ABS/liga de alumínio ao nível da aviação	
Peso do robô	38 kg	
Dimensões do robô	516 mm × 500 mm × 1288 mm	
Tamanho do ecrã	Ecrã LCD de 7 polegadas	
Sistema operativo	Android	
Potência dos altifalantes	2 × altifalantes estéreo de 10 W	
Vida útil	5 años	
Ambiente de funcionamento	Temperatura: 0 a 40 °C; HR: ≤ 85%	
Ambiente de armazenamento	Temperatura: -40 °C a 65 °C; HR: ≤ 85%	
Altitud de funcionamiento	< 2000 m	
Requisitos do piso	Ambiente interior, piso plano e liso	
Intensidade da luz	≤ 70000 lux	
Altura do chão interior	2–8 m	
Classificação IP	IP20	
Intervalo de bandas de frequência	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4G: 2412–2472 MHz, 2422–2462 MHz Wi-Fi 5,2G: 5180–5240 MHz, 5190–5230 MHz, 5210 MHz Wi-Fi 5,3G: 5260–5320 MHz, 5270–5310 MHz, 5290 MHz Wi-Fi 5,6G: 5500–5700 MHz, 5510–5670 MHz, 5530–5610 MHz Wi-Fi 5,8G: 5745–5825 MHz, 5755–5795 MHz, 5775 MHz
	Bluetooth	2402–2480 MHz
	3G	B1/B8
	4G LTE-FDD	B1/B3/B7/B8/B20/B28
	4G LTE-TDD	B34/B38/B40
Potência máxima de transmissão	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4G: 16,14 dBm; Wi-Fi 5,2G: 13,52 dBm; Wi-Fi 5,3G: 13,12 dBm; Wi-Fi 5,6G: 13 dBm; Wi-Fi 5,8G: 12,92 dBm
	Bluetooth	BLE: 4,75 dBm; BR/EDR: 9,42 dBm
	3G	B1: 23,64 dBm; B8: 21,71 dBm
	4G LTE-FDD	B1: 23,77 dBm; B3: 23,51 dBm; B7: 23,7 dBm; B8: 23,22 dBm; B20: 22,97 dBm; B28: 23,05 dBm
	4G LTE-TDD	B34: 23,73 dBm; B38: 23,97 dBm; B40: 23,45 dBm

3. Como utilizar

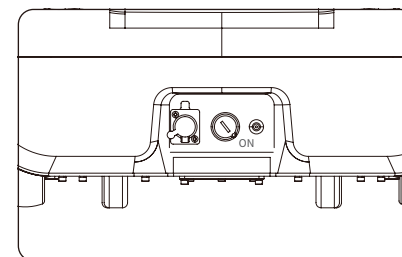
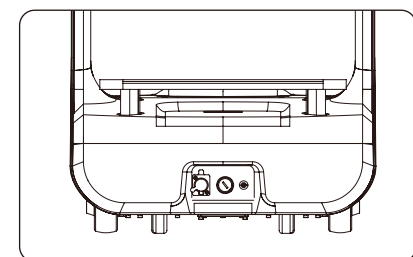
Ligar:

Mova o robô até ao local de arranque e mantenha o interruptor de alimentação premido durante 1 segundo. A faixa luminosa inferior acende-se, indicando que o robô está ligado.



Cuidado: ⚠

Certifique-se de que roda o interruptor de chave para "ON" antes de ligar o robô.



Desligar:

Mantenha o interruptor de alimentação premido durante três segundos. A faixa luminosa inferior e o ecrã apagam-se, indicando que o robô está desligado.

Pausar:

Quando o robô estiver em funcionamento, toque no ecrã para colocá-lo em pausa. Toque novamente para retomar a operação.

Paragem de emergência:

Em caso de emergência, prima o interruptor de paragem de emergência para parar o robô em funcionamento. Rode o interruptor de paragem de emergência para a direita e retome a operação de acordo com as sugestões no ecrã.

* Consulte o Guia de funcionamento PuduBot para mais informações sobre como utilizar o robô.

4. Manutenção e cuidados

Componentes	Estado do robô	Intervalo de inspeção	Método de manutenção
Tabuleiros, rodas motrizes e rodas auxiliares	Desligado	Semanalmente	Limpe a superfície com um pano limpo.
Sensor de visão, sensores de profundidade de visão e Lidar	Desligado	Semanalmente	Para a limpeza, utilize um pano limpo ou um produto de limpeza de lentes. Em caso de contaminação inesperada, resolva-a imediatamente para evitar bloquear o sensor e impedir que o robô funcione incorretamente.
Estrutura do robô	Desligado	Mensalmente	Limpe a superfície com um pano limpo.

* Consulte o Guia de funcionamento PuduBot para mais informações sobre como realizar a manutenção e os cuidados a ter com o robô.

5. Serviço pós-venda

Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. fornece um serviço de garantia gratuita dentro do período de garantia efetiva (o período de garantia pode variar para diferentes componentes). As taxas incorridas pelo serviço pós-venda serão cobertas pela Pudu. Para além do período de garantia ou em quaisquer circunstâncias não cobertas pela garantia gratuita, será cobrada uma determinada taxa de acordo com o preço normal. Contacte a linha de apoio pós-venda para a política detalhada de serviço pós-venda e serviços de reparação. A política também pode ser encontrada no Guia de funcionamento PuduBot.

E-mail pós-venda Pudu: techservice@pudutech.com.

6. Informações sobre conformidade

6.1 Informações sobre eliminação e reciclagem



A diretiva relativa a resíduos de equipamentos elétricos e eletrónicos (REEE) visa minimizar o impacto de artigos elétricos e eletrónicos no ambiente, aumentando a reutilização e reciclagem e reduzindo a quantidade de REEE destinada a aterros. O símbolo neste produto ou na sua embalagem significa que este artigo deve ser eliminado separadamente de resíduos domésticos comuns no seu fim de vida. A eliminação de equipamento eletrónico em centros de reciclagem a fim de conservar recursos naturais é da responsabilidade do utilizador. Cada país deve ter os seus centros de recolha para a reciclagem de equipamento elétrico e eletrónico. Para informações sobre zonas com ecopontos, contacte a entidade de gestão de resíduos de equipamentos elétricos e eletrónicos da sua zona, a câmara municipal, ou os serviços de recolha de lixo doméstico.



Antes de colocar equipamento elétrico e eletrónico (EEE) no fluxo de recolha de resíduos ou em instalações de recolha de resíduos, o utilizador final de equipamentos que contenham baterias e/ou acumuladores deve remover essas baterias e acumuladores para eliminação separada.

Prawa autorskie © 2022 Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. Wszelkie prawa zastrzeżone.

Niniejszy dokument nie może być kopiowany, powielany, transkrybowany ani tłumaczony, w części lub w całości, przez jakiegokolwiek osoby lub organizację, ani też nie może być przesyłany w jakiegokolwiek formie lub w jakikolwiek sposób (za pomocą środków elektronicznych, kserokopii, nagrań itp.) w celu osiągnięcia zysku bez uprzedniej pisemnej zgody firmy Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. Specyfikacje produktu i informacje wymienione w tym dokumencie służą wyłącznie jako odniesienie i mogą być aktualizowane bez wcześniejszego powiadomienia. Jeżeli nie określono inaczej, niniejszy przewodnik stanowi tylko zestaw wytycznych, a wszystkie stwierdzenia nie są objęte jakąkolwiek gwarancją.

1. Instrukcje bezpieczeństwa

1.1 Zasilanie

- Nie wolno ładować robota za pomocą nieoryginalnych ładowarek. Jeżeli ładowarka uległa uszkodzeniu, należy ją niezwłocznie wymienić.
- Gdy poziom naładowania akumulatora spadnie do 20%, należy niezwłocznie naładować robota. Długotrwała praca przy niskim poziomie akumulatora może niekorzystnie wpłynąć na żywotność akumulatora.
- Należy się upewnić, że napięcie zasilania odpowiada napięciu wskazanemu na ładowarce; w przeciwnym razie może dojść do uszkodzenia ładowarki.

1.2 Korzystanie z robota

- Aby zapobiec nietypowym ruchom, nie zakrywać górnej kamery robota podczas pracy. Jeżeli kamera jest zakryta, przed kontynuowaniem zadania należy zatrzymać bieżące zadanie i przesunąć robota na odpowiednią ścieżkę.
- Nie wolno czyścić ani konserwować robota, gdy jest włączony i pracuje.
- Nie wolno stawiać na robocie piecyków z otwartym płomieniem ani żadnych łatwopalnych i wybuchowych przedmiotów.
- Aby uniknąć strat jedzenia lub obrażeń spowodowanych przypadkową kolizją, nie pobierać ani nie umieszczać naczyń podczas poruszania się robota.
- Aby zapobiec nietypowym ruchom, nie należy poruszać lub transportować robota podczas pracy.
- Nie wolno powierzać demontażu lub naprawy robota nieprzeszkolonemu personelowi. W przypadku nieprawidłowego działania w celu uzyskania wsparcia technicznego należy w odpowiednim czasie skontaktować się z firmą Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd.
- Podczas transportu robota należy przestrzegać maksymalnego ciężaru, jaki dana osoba może podnieść zgodnie z wymaganiami określonymi przez lokalne prawa i przepisy. Podczas transportu należy trzymać robota w pozycji pionowej. Nigdy nie wolno podejmować próby transportu robota, podnosząc go za tacę lub pudełko.

1.3 Środowisko

- Aby zapobiec obrażeniom lub uszkodzeniu robota, nie używać ani nie ładować robota w środowisku, w którym panuje wysoka temperatura/ciśnienie ani w obszarach narażonych na pożar lub wybuch lub w innych niebezpiecznych miejscach.
- Aby uniknąć uszkodzenia robota, nie należy korzystać z niego w wilgotnym środowisku lub na powierzchniach pokrytych cieczami lub produktami o konsystencji mazi.
- Nie należy korzystać z robota w miejscach, w których używanie bezprzewodowych urządzeń jest wyraźnie zakazane. W przeciwnym razie mogą wystąpić zakłócenia w działaniu innych urządzeń elektronicznych bądź innego rodzaju niebezpieczeństwa.
- Nie należy utylizować robota ani jego akcesoriów wraz z odpadami z gospodarstw domowych. W miarę możliwości zawsze utylizować robota i jego akcesoria zgodnie z lokalnymi prawami i przepisami, poddając go recyklingowi.

2. Elementy produktu

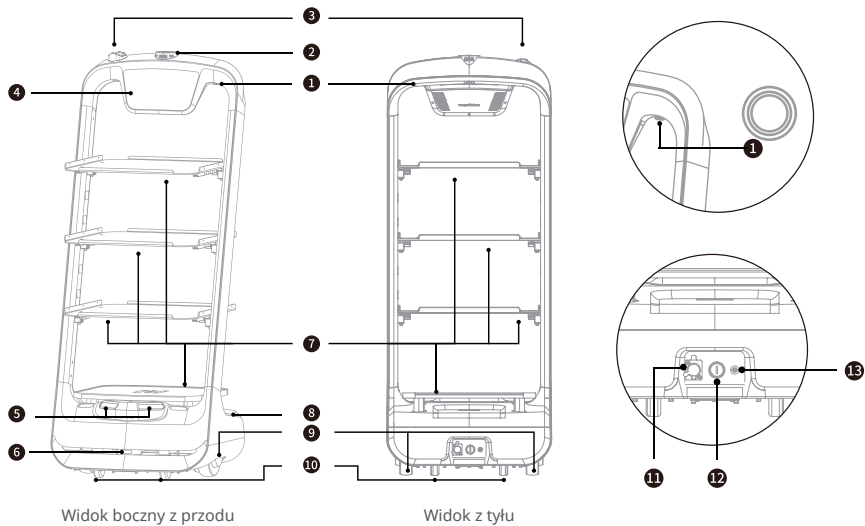
2.1 List przewozowy

Robot×1, przewodnik użytkownika PuduBot×1, certyfikat jakości×1, karta gwarancyjna×1, ładowarka×1, klucz zasilania×1, znaczniki×1, naklejki na otwory montażowe tacy×1.

2.2 Przegląd

PuduBot to przeznaczony do zastosowań wewnętrznych robot dostawczy wyposażony w układ pozycjonowania i nawigacji SLAM umożliwiający nawigację z omijaniem przeszkód w trzech wymiarach. Jest wyposażony w trzy wymiadowe metalowe tace o regulowanej wysokości z siedmioma pozycjami do wyboru. Robot PuduBot jest przystosowany do różnych zastosowań, np. w restauracjach, kawiarniach internetowych, hotelach i na lotniskach. Dzięki różnym trybom działania, takim jak tryb dostawy, tryb jazdy, tryb bezpośredni, tryb urodzinowy i tryb zwracania naczyń, robota PuduBot można dopasować do najróżniejszych zastosowań.

2.3 Wygląd i elementy



- | | | |
|-------------------------------|--------------------|----------------------|
| 1 Przełącznik zasilania | 6 Układ lidar | 11 Interfejs LAN |
| 2 Czujnik wizyjny | 7 Tace | 12 Klawisz zasilania |
| 3 Wyłącznik awaryjny | 8 Listwa świetlna | 13 Wtyk ładowania |
| 4 Ekran LCD | 9 Koła jezdne | |
| 5 Czujniki wizyjne głębokości | 10 Koła pomocnicze | |

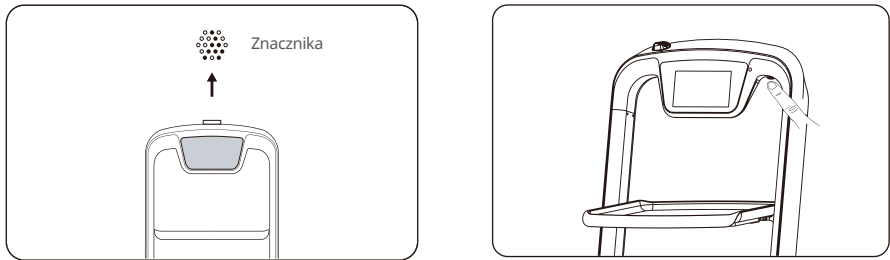
2.4 Specyfikacje

Funkcja	Opis	
Napięcie robocze	DC 23-29,4 V	
Moc wejściowa	AC 100-240 V, 50/60 Hz	
Moc wyjściowa	29,4 V/3,5 A	
Pojemność akumulatora	15,6 Ah	
Czas ładowania	4 godz.	
Żywotność akumulatora	10-24 godz.	
Prędkość jazdy	0,5-1,2 m/s (możliwość regulacji)	
Nawigacja	Układ wizualny SLAM	
Min. szerokość przejścia	80 cm	
Maks. możliwa do pokonania wysokość	10 mm	
Maks. kąt nachylenia podczas jazdy	5°	
Wymiary tacy	500 mm×432 mm	
Liczba tac	Cztery	
Wysokość pomiędzy tacami	Regulowana wysokość tac z siedmioma pozycjami do wyboru	
Obciążenie tacy	Obliczone obciążenie: 10 kg/tacę; Maksymalne obciążenie: 13 kg/tacę	
Materiał urządzenia	ABS/stop aluminium klasy lotniczej	
Masa robota	38 kg	
Wymiary robota	516 mm×500 mm×1288 mm	
Rozmiar ekranu	Ekran LCD o przekątnej 7 cala	
System operacyjny	Android	
Moc głośnika	2×głośnik stereo 10 W	
Okres eksploatacji (żywotność)	5 lat	
Środowisko pracy	Temperatura: Od 0°C do 40°C ; Wilgotność względna: ≤ 85%	
Środowisko przechowywania	Temperatura: Od -40°C do 65°C ; Wilgotność względna: ≤ 85%	
Wysokość n.p.m. podczas pracy	< 2000 m	
Wymóg dotyczący powierzchni	Wewnątrz pomieszczeń, płaskie i gładkie podłoże	
Intensywność światła	≤ 70 000 luksów	
Wewnętrzna wysokość podłogi	2-8 m	
Klasa ochrony IP	IP20	
Zakres częstotliwości	Wi-Fi	2.4G Wi-Fi: 2412-2472 MHz, 2422-2462 MHz 5.2G Wi-Fi: 5180-5240 MHz, 5190-5230 MHz, 5210 MHz 5.3G Wi-Fi: 5260-5320MHz, 5270-5310 MHz, 5290 MHz 5.6G Wi-Fi: 5500-5700 MHz, 5510-5670 MHz, 5530-5610 MHz 5.8G Wi-Fi: 5745-5825 MHz, 5755-5795 MHz, 5775 MHz
	Bluetooth	2402-2480 MHz
	3G	B1/B8
	4G LTE-FDD	B1/B3/B7/B8/B20/B28
	4G LTE-TDD	B34/B38/B40
Maks. moc transmisji	Wi-Fi	2.4G Wi-Fi: 16,14 dBm; 5.2G Wi-Fi: 13,52 dBm; 5.3G Wi-Fi: 13,12 dBm; 5.6G Wi-Fi: 13 dBm; 5.8G Wi-Fi: 12,92 dBm
	Bluetooth	BLE: 4,75 dBm; BR/EDR: 9,42 dBm
	3G	B1: 23,64 dBm; B8: 21,71 dBm
	4G LTE-FDD	B1: 23,77 dBm; B3: 23,51 dBm; B7: 23,7 dBm; B8: 23,22 dBm; B20: 22,97 dBm; B28: 23,05 dBm
	4G LTE-TDD	B34: 23,73 dBm; B38: 23,97 dBm; B40: 23,45 dBm

3. Sposób użycia

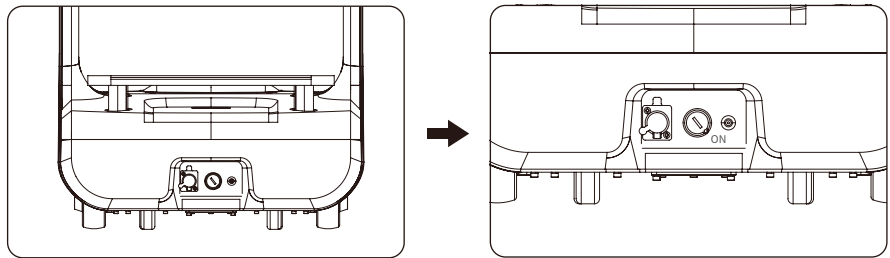
Włączanie zasilania

Przenieść robota do lokalizacji uruchamiania, a następnie wcisnąć przełącznik zasilania i przytrzymać go przez 1 sekundę. Dolny pasek świetlny zaświeci się, co sygnalizuje, że robot jest podłączony do zasilania.



Przebieg: !

Przed podłączeniem robota do zasilania należy pamiętać, aby przełączyć klawisz zasilania do pozycji „ON”.



Wyłączanie zasilania:

Wcisnąć przełącznik zasilania i przytrzymać go przez 3 sekundy. Dolny pasek świetlny i ekran wyłączą się, co sygnalizuje odłączenie robota od zasilania.

Pauza:

Dotknąć ekranu, aby zatrzymać pracującego robota. Dotknąć ponownie, aby wznowić pracę.

Zatrzymanie awaryjne:

W razie wystąpienia sytuacji awaryjnej nacisnąć wyłącznik awaryjny w celu zatrzymania pracy robota. Obróć wyłącznik awaryjny zgodnie z ruchem wskazówek zegara i znów operację zgodnie ze wskazówkami na ekranie.

* Dodatkowe informacje dotyczące tego, jak korzystać z robota, można znaleźć w podręczniku obsługi urządzenia PuduBot.

4. Konserwacja i serwisowanie

Elementy	Status robota	Częstotliwość kontroli	Metoda konserwacji
Tace, koła jezdne i koła pomocnicze	Wyłączanie zasilania	Co tydzień	Należy przecierać powierzchnię czystą ściereczką.
Czujnik wizyjny, czujniki wizyjne głębokości oraz układ Lidar	Wyłączanie zasilania	Co tydzień	Do czyszczenia należy używać czystej ściereczki lub środka do czyszczenia soczewek. W przypadku nieoczekiwanego zanieczyszczenia należy natychmiast je usunąć, aby uniknąć zablokowania czujnika i zapobiec nieprawidłowej pracy robota.
Korpus robota	Wyłączanie zasilania	Co miesiąc	Należy przecierać powierzchnię czystą ściereczką.

* Dodatkowe informacje dotyczące tego, jak przeprowadzać konserwację robota i go serwisować, można znaleźć w podręczniku obsługi urządzenia PuduBot.

5. Serwis posprzedażowy

W okresie gwarancyjnym firma Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd zapewnia bezpłatny serwis gwarancyjny (może różnić się zależnie od poszczególnych komponentów). Opłaty naliczone w ramach serwisu posprzedażowego zostaną pokryte przez firmę Pudu. Poza okresem gwarancyjnym lub w sytuacjach nieobjętych bezpłatną gwarancją zostanie pobrana opłata zgodna ze standardowym cennikiem. Szczegółowe informacje dotyczące polityki serwisu posprzedażowego i napraw można uzyskać, dzwoniąc pod numer infolinii serwisu posprzedażowego. Politykę można także znaleźć w podręczniku obsługi urządzenia PuduBot.

Adres e-mail działu after-sales Pudu: techservice@pudutech.com.

6. Informacje dotyczące zgodności

6.1 Informacje dotyczące utylizacji i recyklingu



Celem dyrektywy w sprawie zużytego sprzętu elektrycznego i elektronicznego (WEEE) jest zminimalizowanie wpływu sprzętu elektrycznego i elektronicznego na środowisko poprzez zwiększenie stopnia ponownego wykorzystywania i recyklingu oraz ograniczenie ilości zużytego sprzętu na wysypiskach. Symbol umieszczony na tym produkcie lub jego opakowaniu wskazuje, iż ten produkt należy po upływie okresu żywotności zutylizować osobno w stosunku do standardowych odpadów domowych. Należy pamiętać, iż utylizacja sprzętu elektrycznego i elektronicznego w centrach recyklingu jest obowiązkiem użytkownika – pomaga bowiem chronić zasoby naturalne. Punkty zbiórki sprzętu elektrycznego i elektronicznego w celu poddania go recyklingowi powinny się znajdować w każdym kraju. Informacje na temat punktów zbiórki odpadów można uzyskać w odpowiednich urzędach odpowiedzialnych za zarządzanie odpadami elektrycznymi i elektronicznymi, lokalnych urzędach miejskich oraz w firmach zajmujących się utylizacją odpadów domowych.



Przed umieszczeniem sprzętu elektrycznego i elektronicznego (EEE) w strumieniu odpadów lub w punkcie zbiórki odpadów użytkownik końcowy sprzętu zawierającego baterie i/lub akumulatory musi je usunąć i oddać w innym punkcie.

Copyright © 2022 Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. Alle rechten voorbehouden.

Geen enkel gedeelte van dit document mag door enige persoon of organisatie voor commerciële doeleinden worden gereproduceerd, gekopieerd, vertaald of overgedragen, in welke vorm of op welke manier dan ook (elektronisch, per fotokopie, middels opname enzovoort), als hier vooraf geen schriftelijk toestemming is gegeven door Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. De productspecificaties en informatie in dit document dienen uitsluitend ter referentie en kunnen zonder voorafgaande kennisgeving worden gewijzigd. Tenzij anders vermeld, is deze handleiding uitsluitend bedoeld als een richtsnoer en wordt de informatie verstrekt zonder enige vorm van garantie.

1. Veiligheidsinstructies

1.1 Stroomgebruik

- Laad uw robot niet op met niet-originele opladers. Vervang de oplader onmiddellijk als deze is beschadigd.
- Voordat het accuvermogen tot onder de 20% daalt, moet de robot worden opgeladen. De levensduur van de accu kan afnemen wanneer de robot langdurig wordt gebruikt met een bijna lege accu.
- Zorg ervoor dat de netspanning overeenkomt met de spanning die wordt aangegeven op de oplader, anders kan de oplader beschadigd raken.

1.2 Gebruik van de robot

- Bedek de bovenste camera van de robot niet als deze aan het werk is om te voorkomen dat de bewegingen van de robot worden verstoord. Als de camera bedekt is, pauzeert u de huidige taak en verplaatst u de robot naar de juiste route voordat de taak wordt hervat.
- Reinig een robot niet en pleeg er geen onderhoud aan als de robot is ingeschakeld en aan het werk is.
- Zet geen kookplaten met open vuur of ontvlambare en explosieve substanties op de robot.
- Ruim de tafel niet af en plaats geen borden op het blad wanneer de robot in beweging is om morsen van voedsel en letsel door onbedoelde botsingen te voorkomen.
- Verplaats en vervoer de robot niet als deze aan het werk is om te voorkomen dat de bewegingen van de robot worden verstoord.
- De robot mag niet worden gedemonteerd of gerepareerd door onbevoegd personeel. Neem in het geval van een storing contact op met Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd voor tijdige ondersteuning.
- Houd u aan de lokale wet- en regelgeving met betrekking tot het maximale gewicht dat een persoon mag tillen tijdens het vervoeren van de robot. Houd de robot rechtop tijdens het vervoer. Probeer de robot nooit te vervoeren door deze op te tillen aan de dienbladen of de bak.

1.3 Omgeving

- Gebruik de robot niet en laad de robot niet op in een omgeving met verhoogde temperatuur/druk, een omgeving met brand- of explosiegevaar of een andere gevaarlijke omgeving om persoonlijk letsel en schade aan de robot te voorkomen.
- Gebruik de robot niet in een vochtige omgeving of op oppervlakken die nat of kleverig zijn om schade aan de robot te voorkomen.
- Gebruik de robot niet op plaatsen waar het gebruik van draadloze apparatuur expliciet is verboden. Dit kan namelijk leiden tot interferentie met andere elektronische apparaten of andere gevaren veroorzaken.
- Voer de robot en de accessoires van de robot niet af als huishoudelijk afval. Voer de robot en de accessoires van de robot altijd af in overeenstemming met lokale wet- en regelgeving en recycle waar mogelijk.

2. Productonderdelen

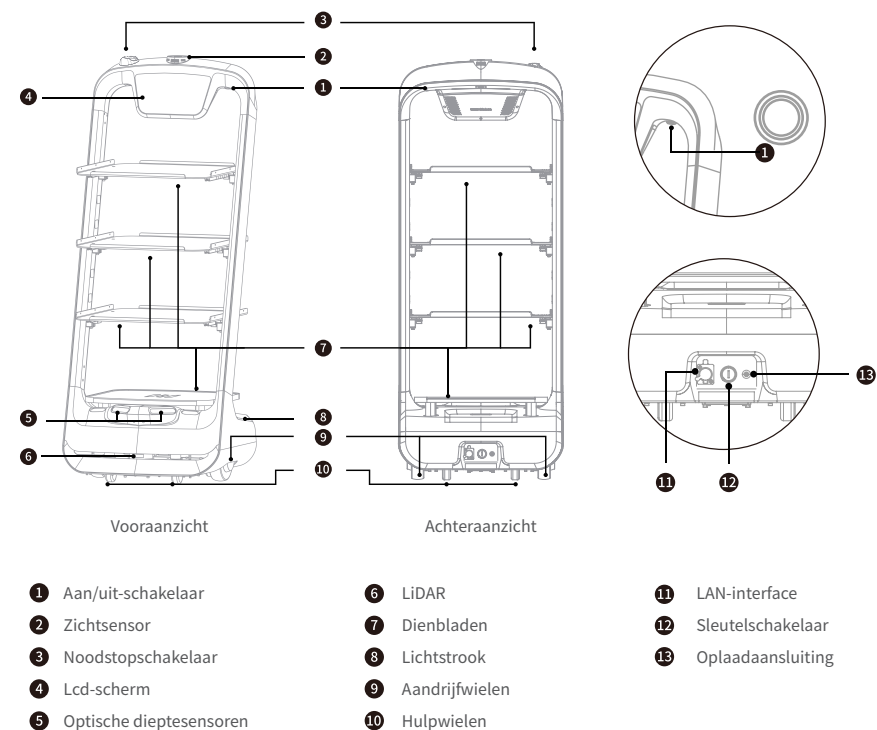
2.1 Paklijst

Robot×1, gebruikershandleiding PuduBot×1, kwaliteitscertificaat×1, garantiekaart×1, oplader×1, aan-uitsleutel×1, markeringen×1, stickers voor openingen om dienbladen te plaatsen×1.

2.2 Overzicht

De PuduBot is een serveerrobot voor binnenshuis met de visuele SLAM-positionerings- en navigatieoplossing, die de functie voor driedimensionaal ontwijken van obstakels ondersteunt. Hij is uitgerust met drie eenvoudig te verwijderen metalen dienbladen met afstelbare hoogte in zeven verschillende standen. De PuduBot kan in vele verschillende scenario's worden ingezet, waaronder restaurants, internetcafés, hotels en vliegvelden. Om te voldoen aan de behoeften van verschillende gebruikers heeft de PuduBot verschillende modi, zoals de serveermodus, cruise-modus, directe modus, verjaardagsmodus en afzuimmodus.

2.3 Uiterlijk en onderdelen



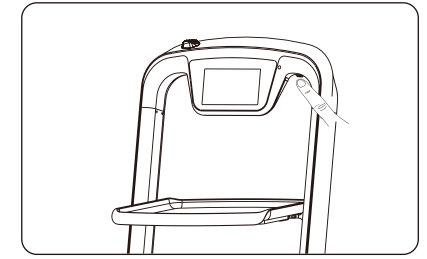
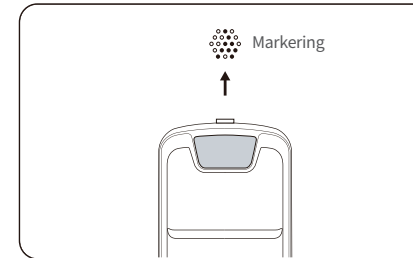
2.4 Specificaties

Kenmerk	Beschrijving	
Bedrijfsspanning	DC 23–29,4 V	
Ingangsvermogen	100–240 V AC, 50/60 Hz	
Uitgangsvermogen	29,4 V/3,5 A	
Accu capaciteit	15,6 Ah	
Opladtid	4 u	
Levensduur accu	10–24 u	
Kruissnelheid	0,5–1,2 m/s (instelbaar)	
Navigatie	Visual SLAM	
Min. doorgangsbreedte	80 cm	
Max. overrijdbare hoogte	10 mm	
Max. klimhoek	5°	
Afmetingen dienblad	500 mm × 432 mm	
Aantal dienbladen	Vier	
Afstand tussen dienbladen	Afstelbare dienbladhoogte met zeven verschillende standen	
Belasting dienblad	Nominale belasting: 10 kg/blad; Max. belasting: 13 kg/blad	
Materiaal van de robot	ABS-/aluminiumlegering van luchtvaartkwaliteit	
Gewicht robot	38 kg	
Afmetingen robot	516 mm × 500 mm × 1288 mm	
Afmetingen scherm	7-inch-lcd-scherm	
Besturingssysteem	Android	
Luidsprekervermogen	2 × 10W-stereoluidsprekers	
Levensduur	5 jaar	
Werkomgeving	Temperatuur: 0 °C tot 40 °C; RV: ≤ 85%	
Opslag	Temperatuur: -40 °C tot 65 °C; RV: ≤ 85%	
Bedrijfshoogte	< 2000 m	
Vereist vloeroppervlak	Binnenshuis, vlakke en effen ondergrond	
Lichtintensiteit	≤ 70.000 lux	
Hoogte vloer binnenshuis	2–8 m	
IP-waarde	IP20	
Frequentieband	Wi-Fi	2,4G-wifi: 2412–2472 MHz, 2422–2462 MHz 5,2G-wifi: 5180–5240 MHz, 5190–5230 MHz, 5210 MHz 5,3G-wifi: 5260–5320 MHz, 5270–5310 MHz, 5290 MHz 5,6G-wifi: 5500–5700 MHz, 5510–5670 MHz, 5530–5610 MHz 5,8G-wifi: 5745–5825 MHz, 5755–5795 MHz, 5775 MHz
	Bluetooth	2402–2480 MHz
	3G	B1/B8
	4G LTE-FDD	B1/B3/B7/B8/B20/B28
	4G LTE-TDD	B34/B38/B40
Max. zendvermogen	Wi-Fi	2,4G-wifi: 16,14 dBm; 5,2G-wifi: 13,52 dBm; 5,3G-wifi: 13,12 dBm; 5,6G-wifi: 13 dBm; 5,8G-wifi: 12,92 dBm
	Bluetooth	BLE: 4,75 dBm; BR/EDR: 9,42 dBm
	3G	B1: 23,64 dBm; B8: 21,71 dBm
	4G LTE-FDD	B1: 23,77 dBm; B3: 23,51 dBm; B7: 23,7 dBm; B8: 23,22 dBm; B20: 22,97 dBm; B28: 23,05 dBm
	4G LTE-TDD	B34: 23,73 dBm; B38: 23,97 dBm; B40: 23,45 dBm

3. Gebruik

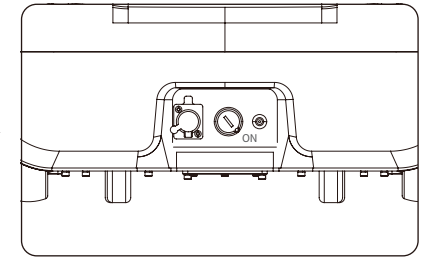
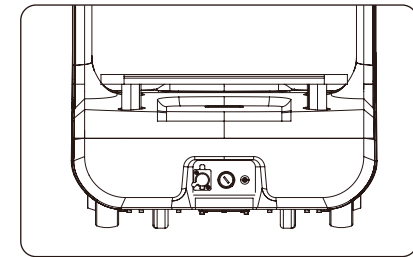
3.1 Inschakelen:

Breng de robot naar de opstartlocatie, druk op de aan/uit-schakelaar en houd deze 1 seconde ingedrukt. De onderste lichtstrook gaat branden, wat betekent dat de robot is ingeschakeld.



Let op: ⚠

Zorg dat u de sleutelschakelaar op 'ON' hebt gezet voordat u de robot inschakelt.



Uitschakelen:

Druk op de aan/uit-schakelaar en houd deze 3 seconden ingedrukt. De onderste lichtstrook en het scherm gaan uit, wat betekent dat de robot is uitgeschakeld.

Pauseren:

Tik op het scherm om een robot in werking te laten pauseren. Tik opnieuw om de werking te hervatten.

Noodstop:

In een noodgeval drukt u op de noodstop-schakelaar om een robot in werking te stoppen. Draai de noodstop-schakelaar rechtsom en hervat de werking volgens de aanwijzingen op het scherm.

* Raadpleeg de bedieningshandleiding voor PuduBot voor meer informatie over het gebruik van de robot.

4. Onderhoud en verzorging

Onderdelen	Robotstatus	Controle-interval	Onderhoudsmethode
Dienbladen, aandrijfwielen en hulpwielen	Uitgeschakeld	Wekelijks	Veeg het oppervlak af met een schone doek.
Zichtsensoren, optische dieptesensoren en LiDAR	Uitgeschakeld	Wekelijks	Gebruik voor het schoonmaken een schone doek of lensreiniger. Pak onverwachte verontreinigingen onmiddellijk aan om blokkering van de sensor te voorkomen, waardoor de robot niet meer naar behoren kan werken.
Behuizing robot	Uitgeschakeld	Maandelijks	Veeg het oppervlak af met een schone doek.

* Raadpleeg de bedieningshandleiding voor PuduBot voor meer informatie over het onderhoud en de verzorging van de robot.

5. Aftersales-service

Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd biedt een gratis garantie binnen de geldige garantieperiode (de garantieperiode kan verschillend zijn voor verschillende onderdelen). De kosten die worden gemaakt voor de aftersales-service zijn voor rekening van Pudu. Na de garantieperiode of bij omstandigheden die niet worden gedekt door de gratis garantie, worden kosten in rekening gebracht volgens het normale tarief. Neem contact op met de aftersales-hotline voor meer informatie over het beleid van de aftersales-service en reparatieservices. Het beleid is ook te vinden in de bedieningshandleiding voor PuduBot.

E-mailadres voor aftersales-services van Pudu: techservice@pudutech.com.

6. Informatie over conformiteit

6.1 Informatie over afvoer en recycling



De Richtlijn betreffende afgedankte elektrische en elektronische apparatuur (AEEA) streeft ernaar de impact van elektrische en elektronische goederen op het milieu te minimaliseren door hergebruik en recycling te verhogen en de hoeveelheid AEEA die op de vuilstort belandt, terug te brengen. Het symbool op dit product of zijn verpakking geeft aan dat dit product aan het einde van zijn levensduur afzonderlijk van gewoon huishoudafval moet worden afgevoerd. Let op: het is uw verantwoordelijkheid om elektronische apparatuur af te voeren bij een inleverpunt om grondstoffen te besparen. Elk land heeft eigen inzamelingspunten voor de recycling van elektrische en elektronische apparatuur. Neem contact op met de relevante instelling voor afvalbeheer van elektrische en elektronische apparatuur, de gemeente of de vuilophaalservice voor informatie over inzamelingspunten.



Voordat u elektrische en elektronische apparatuur naar de afvalinzameling brengt, dient de eindgebruiker van apparatuur die een accu en/of accumulator bevat deze te verwijderen voor gescheiden inzameling.

Copyright © 2022 Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. Všechna práva vyhrazena.

Tento dokument ani žádné jeho části nesmí být bez předchozího písemného souhlasu společnosti Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. kopírovány, reprodukovány, opisovány ani překládány, a to žádnou osobou ani organizací, ani v jakékoli podobě nebo jakýmkoli způsoby (elektronicky, fotokopírováním, nahráváním atd.) předávány pro komerční účely. Specifikace produktu a informace zde uvedené jsou pouze informativní a mohou být bez předchozího upozornění změněny. Pokud není uvedeno jinak, je příručka určena pouze jako návod a všechny informace jsou uvedeny bez jakékoliv záruky.

1. Bezpečnostní pokyny

1.1 Využití energie

- Robotu nenabíjejte pomocí neoriginálních nabíječek. Pokud došlo k poškození nabíječky, okamžitě ji vyměňte.
- Pokud úroveň nabití baterie klesne na 20 %, je třeba robota včas nabít. Pokud by byl robot používán dlouhou dobu s nízkou úrovní nabití baterie, mohlo by dojít ke zkrácení její životnosti.
- Ujistěte se, že napájecí napětí odpovídá napětí uvedenému na nabíječce. V opačném případě by mohlo dojít k poškození nabíječky.

1.2 Použití robota

- Během práce robota nezakrývejte jeho horní kameru, abyste zabránili jejímu abnormálnímu pohybu. Pokud je kamera zakrytá, pozastavte aktuální úkol a před pokračováním v úkolu přesuňte robota na správnou trasu.
- Robotu nečistěte ani neprovádějte jeho údržbu, pokud je zapnutý a pracuje.
- Na robota nepokládejte sporák s otevřeným ohněm ani žádné hořlavé nebo výbušné předměty.
- Nepokládejte ani neodebírejte pokrm, když je robot v pohybu. Tím se zabrání ztrátám pokrmů a zranění osob v důsledku náhodné kolize.
- Během práce robota nepřesouvejte ani nepřpravujte robota, abyste zabránili jeho abnormálnímu pohybu.
- Robot nesmí být rozebírán ani opravován nevyškoleným personálem. V případě poruchy se včas obraťte na technickou podporu společnosti Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd.
- Při přepravě robota dodržujte maximální hmotnost, kterou smí osoba zvedat podle místních zákonů a předpisů. Během přepravy udržujte robota ve svislé poloze. Nikdy se nepokoušejte přepravovat jej zvednutím za ták nebo skříň.

1.3 Prostředí

- Nepoužívejte ani nenabíjejte robota v prostředí s vysokou teplotou/tlakem, v oblastech s nebezpečím požáru nebo výbuchu nebo v jiných nebezpečných situacích, abyste zabránili zranění osob a poškození robota.
- Nepoužívejte robota ve vlhkém prostředí ani na površích, kde je tekutina nebo lepkavá hmota, aby nedošlo k jeho poškození.
- Nepoužívejte robota na místech, kde je používání bezdrátových zařízení výslovně zakázáno, jinak může způsobit rušení jiných elektronických zařízení nebo způsobovat jiná nebezpečí.
- Robotu ani jeho příslušenství nelikvidujte jako domovní odpad. Robotu a jeho příslušenství vždy likvidujte v souladu s místními zákony a předpisy, a pokud možno je recyklujte.

2. Součásti produktu

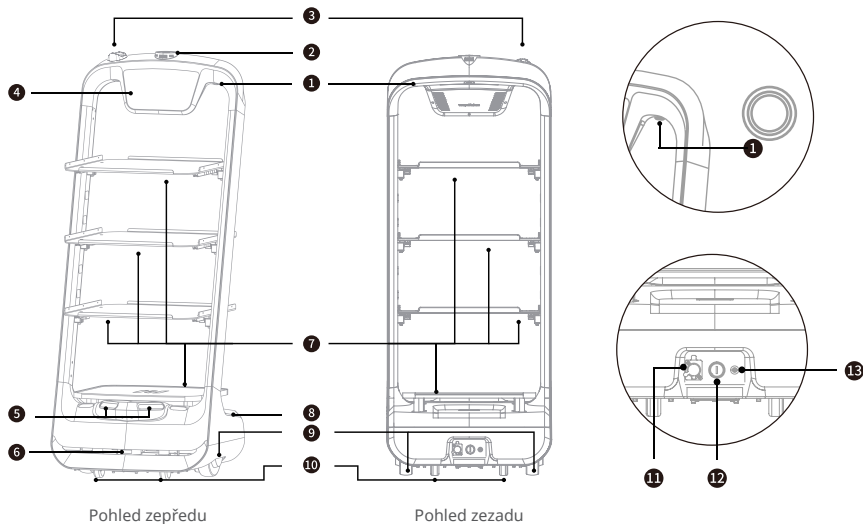
2.1 Seznam položek

Robot×1, uživatelská příručka PuduBot×1, osvědčení jakosti×1, záruční list×1, nabíječky×1, tlačítko napájení×1, vypínací klíč×1, nálepky na otvory pro upevnění táč×1.

2.2 Přehled

PuduBot je interiérový robot na rozvoz, který je vybaven vizuálním řešením SLAM pro určování polohy a navigaci a podporuje trojrozměrné vyhýbání se překážkám. Je vybaven třemi rychle vyjímatelnými kovovými tácy s nastavitelnou výškou v sedmi volitelných polohách. Robota PuduBot lze použít v mnoha situacích včetně restaurací, internetových kaváren, hotelů a letišť. K uspokojení nejrůznějších požadavků uživatelů nabízí PuduBot různé režimy, jako je režim rozvozu, režim projíždění, přímý režim, narozeninový režim a režim vracení nádobí.

2.3 Vzhled a komponenty



- | | | |
|----------------------------|--------------------|----------------------|
| 1 Vypínač | 6 Lidar | 11 Rozhraní LAN |
| 2 Vizuální snímač | 7 Tácy | 12 Klíčový spínač |
| 3 Nouzový spínač | 8 Světelný proužek | 13 Konektor nabíjení |
| 4 LCD obrazovka | 9 Hnací kola | |
| 5 Vizuální snímače hloubky | 10 Pomocná kola | |

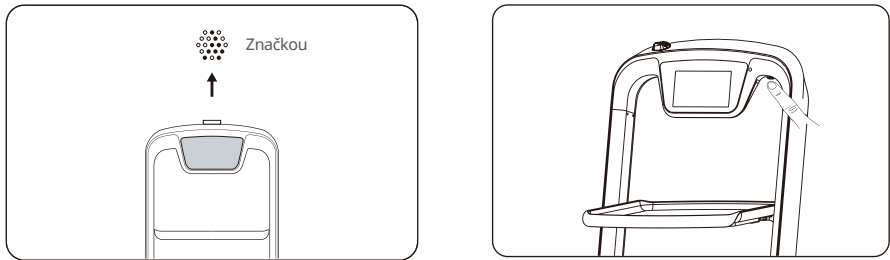
2.4 Specifikace

Vlastnost	Popis	
Provozní napětí	23–29,4 V stejnosm.	
Příkon	100–240 V stř., 50/60 Hz	
Výstupní výkon	29,4 V/3,5 A	
Kapacita baterie	15,6 Ah	
Čas nabíjení	4 h	
Výdrž baterie	10–24 h	
Rychlost projíždění	0,5–1,2 m/s (nastavitelný)	
Navigace	Vizuální SLAM	
Min. šířka pojezdu	80 cm	
Maximální zdolatelná výška	10 mm	
Max. úhel stoupání	5°	
Rozměry tácu	500 mm×432 mm	
Počet táců	Čtyři	
Výška mezi tácy	Výška tácu nastavitelná v sedmi pozicích podle výběru	
Zatížení tácu	Jmenovitá nosnost: 10 kg/tác; Maximální nosnost: 13 kg/tác	
Materiál stroje	ABS/letecká hliníková slitina	
Hmotnost robota	38 kg	
Rozměry robota	516 mm×500 mm×1288 mm	
Velikost obrazovky	7" LCD obrazovka	
Operační systém	Android	
Výkon reproduktoru	Stereofonní reproduktory 2×10 W	
Životnost	5 let	
Provozní prostředí	Teplota: 0 °C až 40 °C; Relativní vlhkost: ≤ 85 %	
Prostředí skladování	Teplota: -40 °C až 65 °C; Relativní vlhkost: ≤ 85 %	
Provozní nadmořská výška	< 2000 m	
Požadavky na povrch	Vnitřní prostředí, rovný a hladký povrch	
Intenzita světla	≤ 70 000 luxů	
Výška podlaží v interiéru	2–8 m	
Klasifikace IP	IP20	
Rozmezí kmitočtového pásma	Wi-Fi	2,4G Wi-Fi: 2412–2472 MHz, 2422–2462 MHz 5,2G Wi-Fi: 5180–5240 MHz, 5190–5230 MHz, 5210 MHz 5,3G Wi-Fi: 5260–5320MHz, 5270–5310 MHz, 5290 MHz 5,6G Wi-Fi: 5500–5700 MHz, 5510–5670 MHz, 5530–5610 MHz 5,8G Wi-Fi: 5745–5825 MHz, 5755–5795 MHz, 5775 MHz
	Bluetooth	2402–2480 MHz
	3G	B1/B8
	4G LTE-FDD	B1/B3/B7/B8/B20/B28
	4G LTE-TDD	B34/B38/B40
Max. vysílací výkon	Wi-Fi	2,4G Wi-Fi: 16,14 dBm; 5,2G Wi-Fi: 13,52 dBm; 5,3G Wi-Fi: 13,12 dBm; 5,6G Wi-Fi: 13 dBm; 5,8G Wi-Fi: 12,92 dBm
	Bluetooth	BLE: 4,75 dBm; BR/EDR: 9,42 dBm
	3G	B1: 23,64 dBm; B8: 21,71 dBm
	4G LTE-FDD	B1: 23,77 dBm; B3: 23,51 dBm; B7: 23,7 dBm; B8: 23,22 dBm; B20: 22,97 dBm; B28: 23,05 dBm
	4G LTE-TDD	B34: 23,73 dBm; B38: 23,97 dBm; B40: 23,45 dBm

3. Způsob používání

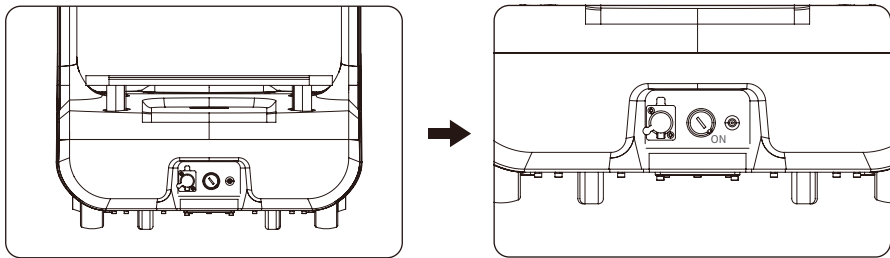
Zapnutí:

Přesuňte robota na místo spuštění a podržte vypínač na jednu sekundu. Spodní světelný proužek se rozsvítí, což znamená, že je robot zapnutý.



Upozornění: ⚠

Před zapnutím robota nezapomeňte přepnout klíčový spínač do polohy „ON“.



Vypnutí:

Na tři sekundy podržte vypínač. Spodní světelný proužek a obrazovka zhasnou, což znamená, že je robot vypnutý.

Pozastavení:

Klepnutím na obrazovku můžete pracujícího robota pozastavit. Dalším klepnutím obnovíte provoz.

Nouzové zastavení:

V případě naléhavé situace stiskněte nouzový spínač zastavení, abyste robota zastavili. Otočte spínačem nouzového zastavení ve směru hodinových ručiček a pokračujte v provozu podle pokynů na obrazovce.

* Další informace o používání robota naleznete v provozní příručce PuduBot.

4. Údržba a péče

Součásti	Stav robota	Kontrolní interval	Metoda údržby
Tácy, hnací kola a pomocná kola	Vypnutí	Každý týden	Otřete povrch čistým hadříkem.
Vizuální snímač, vizuální snímač hloubky a lidar	Vypnutí	Každý týden	K čištění používejte měkké hadříky nebo čisticí prostředek na objektivy. V případě neočekávaného znečištění ihned odstraňte nečistoty, aby nedošlo k zablokování snímače a chybné funkci robota.
Tělo robota	Vypnutí	Každý měsíc	Otřete povrch čistým hadříkem.

* Další informace o údržbě a péči o robota naleznete v provozní příručce PuduBot.

5. Poprodejní služby

Společnost Shenzhen Pudu Technology Co., Ltd. poskytuje bezplatný záruční servis v rámci platné záruční doby (záruční doba se může u různých komponent lišit). Poplatky za poprodejní servis hradí společnost Pudu. Po uplynutí záruční doby nebo v případech, na které se nevztahuje bezplatná záruka, bude účtován určitý poplatek podle obvyklé ceny. Podrobné informace o poprodejním servisu a opravách získáte na poprodejní infolince. Zásady naleznete také v provozní příručce PuduBot.

Poprodejní e-mail Pudu: techservice@pudutech.com.

6. Informace o souladu s předpisy

6.1 Informace o likvidaci a recyklaci



Cílem směrnice o odpadních elektrických a elektronických zařízeních (OEEZ) je minimalizovat dopad elektrického a elektronického zboží na životní prostředí tím, že se zvýší jeho opětovné použití a recyklace a sníží se množství OEEZ ukládaných na skládky. Symbol na tomto výrobku nebo jeho obalu znamená, že tento výrobek musí být po skončení životnosti likvidován odděleně od běžného domovního odpadu. Uvědomte si, že je vaší povinností likvidovat elektronická zařízení v recyklačních centrech, abyste šetřili přírodní zdroje. Každá země má svá sběrná střediska pro recyklaci elektrických a elektronických zařízení. Informace o oblastech, kde můžete výrobek odevzdat k recyklaci, získáte na příslušném úřadě pro nakládání s elektrickými a elektronickými zařízeními, na místním městském úřadě nebo ve službě pro likvidaci domovního odpadu.



Před odevzdáním elektrických a elektronických zařízení (EEZ) do sběru nebo do zařízení pro sběr odpadů musí konečný uživatel zařízení obsahujícího baterie nebo akumulátory tyto baterie a akumulátory odebrat k oddělenému sběru.

FCC Compliance Statement

1. This device complies with Part 15 of the FCC rules. Operation is subject to the following two conditions:
(1) this device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.
2. Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

FCC information

Note: This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to

try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

To maintain compliance with FCC's RF Exposure guidelines, This equipment should be installed and operated with minimum distance between 20cm the radiator your body: Use only the supplied antenna.

Industry Canada compliance statement

CAN ICES-3(B)/NMB-3(B)

English:

This device contains licence-exempt transmitter(s)/receiver(s) that comply with Innovation, Science and Economic Development Canada's licence-exempt RSS(s). Operation is subject to the following two conditions:

1. This device may not cause interference.
2. This device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

French:

L'émetteur/récepteur exempt de licence contenu dans le présent appareil est conforme aux CNR d'Innovation, Sciences et Développement économique Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes :

1. L'appareil ne doit pas produire de brouillage;
2. L'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

Manufacturer's Name: SHENZHEN PUDU TECHNOLOGY CO., LTD.

Address: Room 501, Building A, Block 1, Phase 1, Shenzhen International Inno Valley, Dashi 1st Road, Nanshan District, Shenzhen, China 518057

Product name : PuduBot

Model number: PD9, PDH

Operating Temperature: 0° C to 40° C

This device in compliance with the essential requirements and other relevant provisions of Directive 2014/53/EU. All essential radio test suites have been carried out.

1. The product shall only be connected to a USB interface of version USB 2.0
2. Adapter shall be installed near the equipment and shall be easily accessible.
3. The plug considered as disconnect device of adapter
4. The device complies with RF specifications when the device used at 20cm form your body
5. Operations in the 5.15-5.35GHz band are restricted to indoor usage only.



Restrictions in the 5 GHz band:

According to Article 10 (10) of Directive 2014/53/EU, the packaging shows that this radio equipment will be subject to some restrictions when placed on the market in Belgium (BE), Bulgaria (BG), the Czech Republic (CZ), Denmark (DK), Germany (DE), Estonia (EE), Ireland (IE), Greece (EL), Spain(ES), France (FR), Croatia (HR), Italy (IT), Cyprus (CY), Latvia (LV), Lithuania(LT), Luxembourg (LU), Hungary (HU), Malta (MT), Netherlands (NL), Austria(AT), Poland (PL), Portugal (PT), Romania (RO), Slovenia (SI), Slovakia (SK),Finland (FI), Sweden (SE), Turkey (TR), Norway(NO), Switzerland (CH), Iceland (IS), and Liechtenstein (LI).

According to Radio Equipment Regulations (SI 2017/1206), the packaging shows that this radio equipment will be subject to some restrictions when placed on the market in the United Kingdom (UK)

				
ES	LU	RO	CZ	FR
HU	SI	DK	HR	BE
BG	DE	EE	IE	EL
IT	CY	LV	LT	SK
MT	NL	AT	PL	PT
FI	SE	LI	TR	NO
CH	IS			

RF POWER

Function	Operation Frequency	Max RF outputpower:	Limit
BLE	2402MHz~2480MHz	4.75dBm	20 dBm.
BT(BR+EDR)	2402MHz~2480MHz	9.42 dBm	20 dBm.
WIFI 802.11b/g/n(HT20,HT40) 2.4G	802.11b/g/n(20MHz): 2412~2472MHz; 802.11n(40MHz):2422~2462MHz	16.14 dBm	20 dBm.
5.2G WIFI 802.11a/n(HT20,HT40)	802.11a/ac/n20:5180~5240MHz; 802.11ac40/n40:5190~5230MHz; 802.11ac80: 5210~5210MHz	13.52dBm	23 dBm.
5.3G WIFI 802.11a /n(HT20,HT40)	802.11a/ac/n20: 5260~5320MHz; 802.11ac40/n40: 5270~5310MHz; 802.11ac80:5290~5290MHz	13.12 dBm	23 dBm.
5.6G WIFI 802.11a/n(HT20,HT40)	802.11a/ac/n20: 5500~5700MHz; 802.11ac40/n40: 5510~5670MHz; 802.11ac80:5530~5610MHz	13.00 dBm	23 dBm.
5.8G WIFI 802.11a/n(HT20,HT40)	802.11a/ac/n20: 5745-5825 MHz 802.11ac40/n40: 5755-5795 MHz 802.11ac80:5775~5775MHz	12.92 dBm	13.98dBm
WCDMA Band 1	Tx(Uplink): 1920MHz~1980MHz; Rx(Downlink): 2110MHz~2170MHz	23.64dBm	Class3 24 (dBm) +1,7/-3,7 (dB)
WCDMA Band 8	Tx(Uplink): 880MHz~915MHz; Rx(Downlink): 925MHz~960MHz	21.71dBm	Class3 24 (dBm) +1,7/-3,7 (dB)
FDD-LTE Band 1	Tx(Uplink): 1920MHz~1980MHz; Rx(Downlink): 2110MHz~2170MHz	23.77dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-2.7(dB)
FDD-LTE Band 3	Tx(Uplink): 1710MHz~1785MHz; Rx(Downlink): 1805MHz~1880MHz	23.51dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-2.7(dB)
FDD-LTE Band 7	Tx(Uplink): 2500MHz~2570MHz; Rx(Downlink): 2620MHz~2690MHz	23.7dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-2.7(dB)
FDD-LTE Band 8	Tx(Uplink): 880MHz~915MHz; Rx(Downlink): 925MHz~960MHz	23.22 dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-2.7(dB)
FDD-LTE Band 20	Tx(Uplink): 832MHz~862MHz; Rx(Downlink): 791MHz~821MHz	22.97dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-2.7(dB)
FDD-LTE Band 28	Tx(Uplink): 703MHz~748MHz; Rx(Downlink): 758MHz~803MHz	23.05 dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-3.2(dB)
TDD-LTE Band 34	Uplink & Downlink: 2010 MHz to 2025 MHz	23.73 dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-3.2(dB)
TDD-LTE Band 38	Tx(Uplink): 2570MHz~2620MHz; Rx(Downlink): 2570MHz~2620MHz	23.97 dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-2.7(dB)
TDD-LTE Band 40	Tx(Uplink): 2300MHz~2400MHz; Rx(Downlink): 2300MHz~2400MHz	23.45dBm	Class3 23 (dBm)+2.7/-2.7(dB)

DECLARATION OF CONFORMITY

I hereby declare that the product

PuduBot

Model: PD9,PDH

Brand name: PUDU

(Name of product, type or model, batch or serial number)

Adapter 1# :

Model: HK240A-CF

Input: 100-240V~50/60Hz 3.0A Max

Output: 29.4V---8.0A

Adapter 2# :

Model: FY2903500

Input: 100-240V~50/60Hz 1.5A 150VA

Output: 29.0V---3.5A 101.5W

Battery 1#:

Model: 7S6P SDI 18650 26J

DC 25.41V, 15.6Ah

Battery 2#:

Model: Pudu 7S5P 7INR19/66-5

DC 25.2V, 15.5Ah

Module1:BT/WIFI AntennaType: FPCB Antenna ; Antenna Gain: 5.56dBi

Module2:BT/WIFI AUX Antenna Type: FPCB Antenna ; WIFI2.4G/BT Antenna Gain: 5.41dBi;WIFI5G Antenna Gain: 3.47dBi;

Module2:WIFI Main Antenna Type: FPCB Antenna ; Antenna Gain: 5.41dBi; WIFI5G Antenna Gain: 5.48dBi;

WCDMA/LTE Antenna Type: FPCB Antenna; Antenna Gain:WCDMA 5.64dBi, LTE: 5.64 dBi;

Hard Ware Version: B03

Soft Ware Version: 9.1.0.6

Satisfies all the technical regulations applicable to the product within the scope of Council Directives 2014/53/EU: and declare that the same application has not been lodged with any other notified body.

HEALTH & SAFETY (Art. 3(1)(a)): EN 62311:2008

EN 62368-1:2014+A11:2017

EMC (Art. 3(1)(b)): ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11)

ETSI EN 301 489-3 V2.1.1 (2019-03)

ETSI EN 301 489-17 V3.2.4 (2020-09)

ETSI EN 301 489-52 V1.2.1 (2021-11)

EN 55032:2015+A11:2020

EN 55035:2017+A11:2020

EN IEC 61000-3-2:2019

EN61000-3-3:2013+A1:2019

Radio Spectrum (Article 3.2) ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07)

ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05)

ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07)

ETSI EN 301 908-1 V13.1.1 (2019-11)

ETSI EN 301 908-2 V13.1.1 (2020-06)

ETSI EN 301 908-1 V13.1.1 (2019-11)

ETSI EN 301 908-13 V13.1.1 (2019-11)

(Title(s) of regulations, standards, etc.)

All essential radio test suites have been carried out.

NOTIFIED BODY: MiCOM Labs Inc

– **Address:**

575 Boulder Court

Pleasanton

CA 94566, USA

Identification Number: 2280

MANUFACTURER or AUTHORISED REPRESENTATIVE:

– **Address:**

SHENZHEN PUDU TECHNOLOGY CO., LTD.

Room 501, Building A, Block 1, Phase 1, Shenzhen International

Inno Valley, Dashi 1st Road, Nanshan District, Shenzhen, China 518057

This declaration is issued under the sole responsibility of the manufacturer and, if applicable, his authorised representative.

Point of contact:

Le Cai

2022-01-12

Le Cai /Manager

Name (in block letter)	Le Cai
Title (in block letter)	manager
Company Name	SHENZHEN PUDU TECHNOLOGY CO., LTD.
Address	Room 501, Building A, Block 1, Phase 1, Shenzhen International Inno Valley, Dashi 1st Road, Nanshan District, Shenzhen, China 518057
Email	caile@pudutech.com
Tel	0755-26909874



 Pudu Robotics